

آکوا

کنترل دور موتورهای هوشمند دانفوس مدل

# Aqua Drive



[www.nadinteyf.ir](http://www.nadinteyf.ir)

# ◀ کنترل دور موتورهای هوشمند آکوا

مدیریت سیستمهای آب و فاضلاب رسانی با قابلیت های بسیار و کاربرد آسان

- قابلیت تشخیص قطع جریان آب و توقف موتور
- تشخیص شکستگی و نشتی در لولهها (end of curve detection)
- تنظیم شیب دور موتور در لحظه استارت و استاپ
- حفاظت در برابر بسته بودن مسیر لولهها
- حفاظت Safe Stop
- تشخیص کمبود آب در سیستم
- تشخیص گرفتگی لوله
- ساعت فرمان داخلی
- قابلیت حفاظت تنظیمات دستگاه توسط رمز عبور

- حفاظت در برابر اضافه بار plc داخلی با قابلیت تغییر گشتاور حتی در هنگام حداکثر سرعت

## ◀ صرفه جویی در زمان

- کنترل دور موتور آکوا دارای راهنمای نصب و راه اندازی در حافظه خود به ۲۸ زبان زنده دنیا می باشد.

- ایجاد ارتباط بصری با کاربر توسط

مدل های جدید کنترل پنل

- یک نوع درایو برای کلیه رنج های توانی
- قابلیت نصب سریع تجهیزات جانبی به دلیل طراحی مدولار

PI - تنظیم خودکار کنترل

- طراحی مدرن و توانایی مونیتورینگ مناسب جهت تعییر و نگهداری آسان دستگاه.

- طراحی اختصاصی جهت سیستم های آب و فاضلاب

- تجربه بی نظیر شرکت دانفسوس در زمینه ساخت کنترل دور موتورها منجر به تولید کنترل دور موتور آکوا گردید که کاملاً با انواع کاربردهای پمپ و فن و کلیه سیستم های مدرن انتقال آب و آب و فاضلاب منطبق بوده و تمامی نیازهای این سیستم ها را مرتفع می سازد.

شرکت دانفسوس به صورت حرفه ای و با توجه به نیاز سیستم های آب و فاضلاب و آبرسانی این نوع کنترل دور موتور را در رنج وسیعی از توان های مختلف و با قابلیت های بسیار متنوع و استاندارد تولید نموده است. این نوع درایو بهره برداری آسان از سیستم های مرتبط با انتقال آب و آب و فاضلاب را با کمترین هزینه فراهم می نماید.

## ◀ صرفه جویی در مصرف انرژی

- در خصوص کاهش مصرف انرژی در این نوع درایو موارد ذیل قابل ذکر می باشد.

- راندمان بالا (۹۸ درصد)

- حالت sleep به هنگام وجود جریان بالای آب در لوله ها

- حالت خودکار بهینه سازی مصرف انرژی (AEO) ۳ الی ۵ درصد و در برخی مواقع تا ۱۵ درصد در مصرف انرژی صرفه جویی می نماید.

- تنظیم دبی و کاهش فشار و جلوگیری از مصرف انرژی در شرایطی که دبی مورد نیاز شیکه پایین می باشد.

## ◀ کاهش فضای مورد نیاز

- طراحی بهینه، نصب دستگاه را در کمترین فضا ممکن می سازد

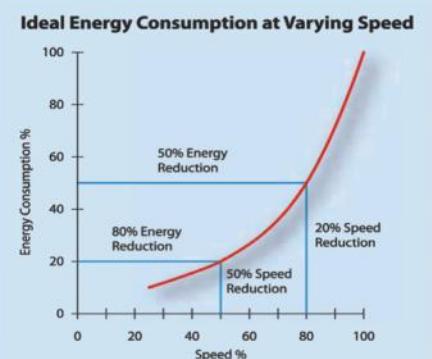
- عدم نیاز به فیلتر در خروجی دستگاه به دلیل تعبیه فیلتر DC به صورت داخلی به منظور جلوگیری از ورود هارمونیک های مزاحم شبکه

- قابلیت نصب فیلتر RFI در صورت نیاز بر روی خود دستگاه

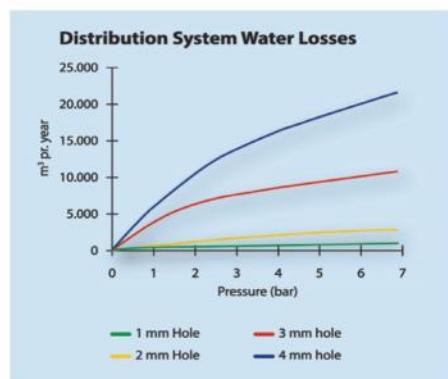
◀ کاهش هزینه ها و حفاظت کامل سیستم

- سیستم cascade کنترل جهت کنترل همزمان تا ۸ پمپ

- کنترل دور موتور بدون نیاز به سنسور (sensorless control)

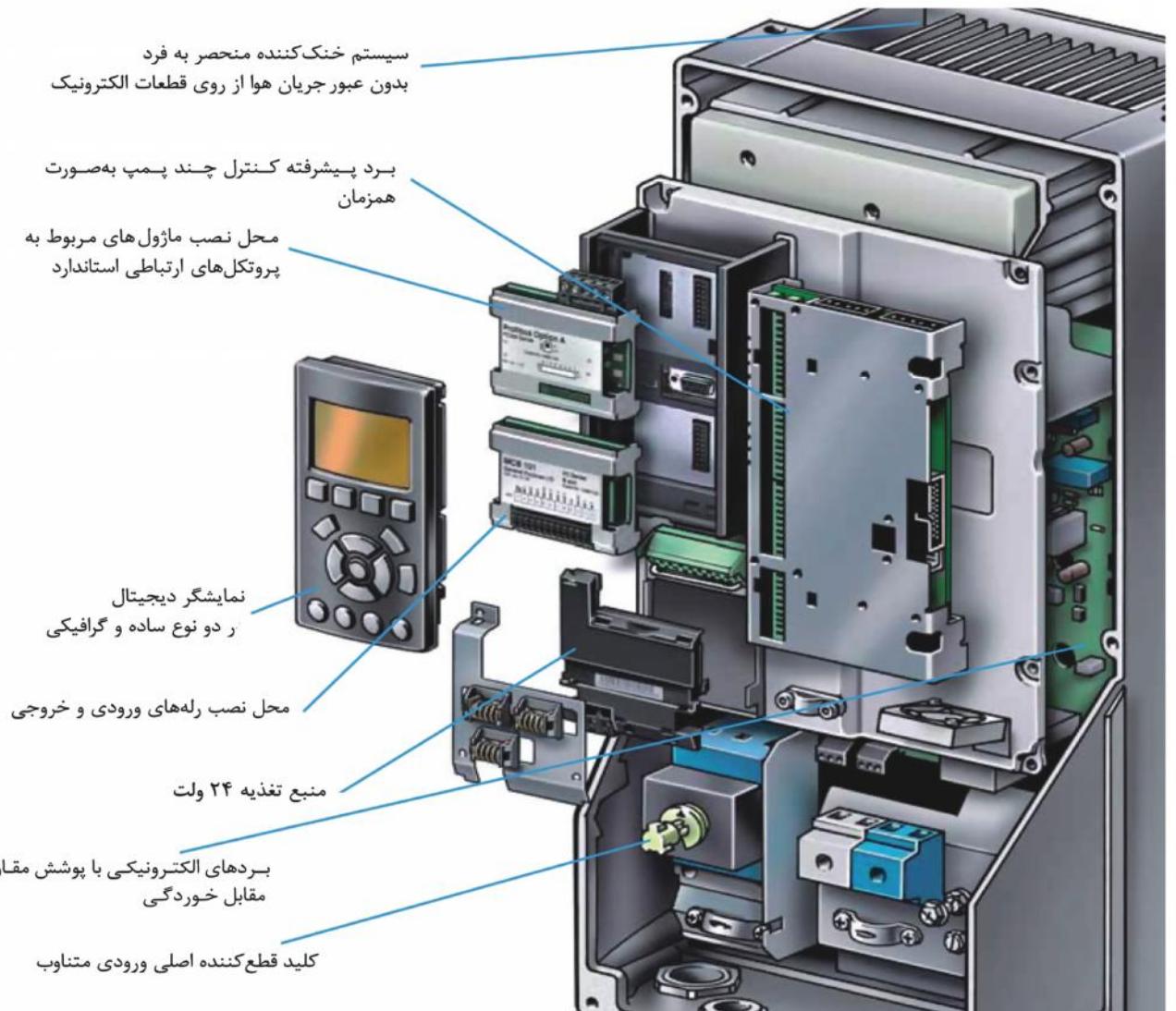


نمودار صرفه جویی در مصرف انرژی با کاهش در سرعت موتور



کاهش اتلاف آب در سیستم توسط کاهش فشار در لوله ها

## » کنترل دور موتور های آکوا با طراحی مدلولار



طراحی مدلار کنترل دور موتور آکوا نصب و  
راهاندازی و بهره‌برداری بسیار آسانی را فراهم  
نمود.

وجود تجهیزات plug and play به روزرسانی دستگاه را آسان می‌نماید.



چوک DC هارمونیک‌ها را کاهش داده و کنترل دور موتور را حفاظت می‌نماید. همچنین فیلتر EMC مطابق با استاندارد EN 55011 بر روی دستگاه تعییه گردیده است.

قابلیت برنامه‌ریزی از طریق پورت USB و استفاده از نرم‌افزار MCT با توانایی تغییر زبان، بهره‌برداری از این کنترل دور موتور را بسیار آسان می‌نماید.

## مشخصات

(L1, L2, L3) تغذیه ورودی	
Supply voltage	200 – 240 V ±10%
Supply voltage	380 – 480 V ±10%
Supply voltage	525 – 600 V ±10%
Supply voltage	525 – 690 V ±10%
Supply frequency	50/60 Hz
True power factor ( $\lambda$ )	≥ 0.9
Switching on input supply L1, L2, L3	1-2 times/min.

(U, V, W) خروجی	
Output voltage	0 – 100% of supply voltage
Switching on output	Unlimited
Ramp times	1 – 3600 sec
Closed loop	0 – 132 Hz

ورودی دیجیتال	
Programmable digital inputs	6*
Logic	PNP or NPN
Voltage level	0–24 V

\* عدد از ورودی ها می توانند بجای خروجی دیجیتال استفاده کردند.

ورودی آنالوگ	
Analog inputs	2
Modes	Voltage or current
Voltage level	0 – 10 V (scalable)
Current level	0/4 – 20 mA (scalable)

ورودی پالس	
Programmable pulse inputs	2
Voltage level	0-24 VDC (PNP positive logic)
Pulse input accuracy	(0.1 – 110 kHz)
Utilize some of the digital inputs	

خرجی آنالوگ	
Programmable analog outputs	1
Current range at analog output	0/4 – 20 mA
Max. load (24 V)	130 mA

رله های خروجی	
Programmable relay outputs (240 VAC, 2 A and 400 VAC, 2 A)	1

فیلدرس های ارتباطی	
Standard built in	FC Protocol Modbus RTU
Optional	Profibus DeviceNet Ethernet

درجه حرارت محیط	
Ambient temperature	up to 50° C

◀ تجهیزات جانبی انتخابی جهت استفاده در کاربردهای متتنوع

امکان اضافه نمودن دامنه وسیعی از امکانات مختلف جهت کاربردهای متتنوع بر روی کلیه رنج های کنترل دور موتورهای آکوا وجود دارد که به شرح ذیل می باشند:

- ساعت فرمان داخلی همراه با باتری backup

- مازول های ورودی و خروجی چند منظوره:

٣ عدد مازول ورودی های دیجیتال ، عدد مازول خروجی های دیجیتال  
اماژول خروجی جریانی آنالوگ، ٢ مازول ورودی های ولتاژ آنالوگ

- رله های مربوط به کنترل چند پمپ به صورت همزمان و رله های خروجی

٣ رله خروجی

- منبع تغذیه ٢٤ ولت DC خارجی

این منبع تغذیه قابلیت اتصال به منبع تغذیه کنترلی و مازول های اختیاری را دارا می باشد.

- ترمز DC

با اتصال به یک مقاومت ترمز خارجی، چاپر ترمز مقدار بار را بر روی مدارهای میانی به منظور تبدیل موتور از حالت موتوری به حالت ژئاتوری محدود می نماید.

- کارت کنترل ٥ پمپ به صورت همزمان

- کارت کنترل پیشرفته جهت کنترل ٨ پمپ به صورت همزمان

◀ انواع فیلترهای قدرت

درايوهای دانفوس رنج وسیعی از انواع تجهیزات قدرت را به صورت اختیاری و به منظور استفاده در شرایط ویژه در شبکه ها و کاربردهای مختلف فراهم نموده است.

- فیلتر های dU/dt:

جهت حفاظت و ایزوله نمودن موتور

- فیلتر های سینوسی (LC Filters)

جهت کاهش نویز و نرخ dU/dt

◀ نرم افزار

- MCT 10

نرم افزاری ایدهآل جهت اتصال کنترل دور موتور به کامپیوتر که شامل راهنمای استفاده از کارت کنترل چند پمپ به صورت همزمان، ساعت فرمان داخلی، کنترل هوشمند داخلی و اقدامات پیشگیرانه جهت تعییر و نگهداری از کنترل دور می باشد.

- VLT Energy Box

نرم افزار جامع آنالیز انرژی که می تواند میزان صرفه جویی در مصرف انرژی را مونیتور نماید.

- نرم افزار MCT 31 جهت محاسبه هارمونیک ها

## ◀ توان و جریان دستگاه

3 x 200 - 240 VAC			3 x 380 - 480 VAC				3 x 525 - 690 VAC			
جریان خروجی 3 x 200-240 V	توان خروجی		جریان خروجی 3 x 380-480 V	جریان خروجی 3 x 441-480 V	توان خروجی		جریان خروجی 3 x 575 V	جریان خروجی 3 x 690 V	توان خروجی	
	kW	HP			kW	HP			kW	HP
1.8	0.25	0.33								PK25
2.4	0.37	0.5	1.3	1.2	0.37	0.5				PK37
3.5	0.55	0.75	1.8	1.6	0.55	0.75				PK55
4.6	0.75	1.0	2.4	2.1	0.75	1.0	1.7			PK75
6.6	1.1	1.5	3	3	1.1	1.5	2.4			P1K1
7.5	1.5	2	4.1	3.4	1.5	2.0	2.7			P1K5
10.6	2.2	3	5.6	4.8	2.2	3.0	3.9			P2K2
12.5	3	4	7.2	6.3	3	4.0	4.9			P3K0
16.7	3.7	5		10	8.2	4	5.5	6.1		P3K7
24.2	5.5	7.5	13	11	5.5	7.5	9			P4K0
30.8	7.5	10	16	14.5	7.5	10	11			P5K5
46.2	11	15	24	21	11	15	13	13	11	P11K
59.4	15	20	32	27	15	20	18	18	15	P15K
74.8	18.5	25	37.5	34	18.5	25	22	22	18.5	P18K
88	22	30	44	40	22	30	27	27	22	P22K
115	30	40	61	52	30	40	34	34	30	P30K
143	37	50	73	65	37	50	41	41	37	P37K
170	45	60	90	77	45	60	52	52	45	P45K
		106	96	55	75	62	62		55	P55K
		147	130	75	100	83	83		75	P75K
		177	160	90	125	100	100		90	P90K
		212	190	110	150	125	125		110	P110
		260	240	132	200	155	155		132	P132
		315	302	160	250	192	192		160	P160
		395	361	200	300	242	242		200	P200
		480	443	250	350	290	290		250	P250
		600	540	315	450	344	344		315	P315
		658	590	355	500					P355
		745	678	400	550	400	400		400	P400
		800	730	450	600					P450
		880	780	500	650	500	500		500	P500
		990	890	560	700	570	570		560	P560
		1120	1050	630	800	630	630		630	P630
		1260	1160	710	900	730	730		710	P710
		1460	1380	800	1100	890	890		800	P800
		1700	1530	1000	1250	1060	1060		1000	P1MO
					1260	1260	1200	1200	1300	P1M2

\* کنترل دور موتورهای آکوای دانفوس قابلیت تحمل ۱۱۰ درصد جریان نامی را در مدت زمان ۱ دقیقه دارا می باشند.  
برای جریان های بیشتر توان بالاتری از توان موتور در نظر گرفته خواهد شد.

### IP 00

Enclosure name	D1	D2	E1
Height	997	1277	1499
Width	408	408	585
Depth	373	373	494

### ◀ ابعاد دستگاه

(توجه) کلیه ابعاد به میلیمتر می باشد.

### IP 20/IP 21

Enclosure name	IP 20		IP 21								
	A2	A3	B1	B2	C1	C2	D1	D2	E1	E2	E3
Height	268	268	481	651	680	770	1159	1540	2000	2000	2000
Width	90	130	242	242	308	370	420	420	600	1400	1600
Depth	205	205	261	261	310	335	373	373	494	600	600

### IP 54/IP 55/IP 66

Enclosure name	IP 54		IP 55							
	A5	B1	B2	C1	C2	D1	D2	E1	E2	E3
Height	420	481	651	680	770	1159	1540	2000	2000	2000
Width	242	242	242	308	370	420	420	600	1400	1600
Depth	200	261	261	310	335	373	373	494	600	600



## جدول انتخاب

توان دستگاه	و سازه دستگاه	صفحه پشت: P	ساخت افزارهای قابل انتخاب	نحوه افزار
FC200	P	T	H	X X S X X X X A B C X X X X D
<b>Power size [kW]</b>				
0.25	K 2 5			
0.37	K 3 7			
0.55	K 5 5			
0.75	K 7 5			
1.10	1 K 1			
1.5	1 K 5			
2.2	2 K 2			
3	3 K 0			
3.7	3 K 7			
4	4 K 0			
5.5	5 K 5			
7.5	7 K 5			
11	1 1 K			
15	1 5 K			
18.5	1 8 K			
22	2 2 K			
30	3 0 K			
37	3 7 K			
45	4 5 K			
55	5 5 K			
75	7 5 K			
90	9 0 K			
110	1 1 0			
132	1 3 2			
160	1 6 0			
200	2 0 0			
250	2 5 0			
315	3 1 5			
355	3 5 5			
400	4 0 0			
450	4 5 0			
500	5 0 0			
560	5 6 0			
630	6 3 0			
710	7 1 0			
800	8 0 0			
1000	1 M 0			
1200	1 M 2			
<b>RFI filter</b>				
No filter	X			
A1/B	1			
A2	2			
A1/B red.	3			
<b>Brake</b>				
No brake	X			
Brake chopper	B			
No brake + safe stop	T			
Safe stop + brake	U			
<b>Local Control panel</b>				
No LCP	X			
Numerical LCP	N			
Graphical LCP	G			
<b>Coating</b>				
PCB not coated	X			
PCB coated	C			
<b>Mains Voltage</b>				
2	200 - 240			
4	380 - 480			
6	525 - 600			
7	525 - 690			
<b>Mains Options</b>				
X	No options			
1	Mains disconnect			
D	Load sharing			
7	Fuses			
3	Mains disconnect + fuses			
5	Mains disconnect + fuses + load sharing			
8	Mains disconnect + load sharing			
7	Fuses + load sharing			
<b>Enclosure</b>				
2 0	IP20/Chassis			
2 1	IP21/Nema Type 1			
5 5	IP55/Nema Type 12			
6 6	IP66/Nema Type 4x			
5 4	IP54/ Nema Type 12			
0 0	IP00/ Chassis			

